





■入門演習編

演習1

1. 2.	モ モ	デデ	ルル	·1 ·2		•	•	•	•	•	-	-	•		•		• •	 •••		•	•	•	•	•	•	 	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	1 1	2 8
演 1. 2.	習モモ	2 デデ	ルル	·1· ·2·	 	•	•	•	•	-	-	•	-		•		• •	 •••		•	•	•	•	•	•	 •	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•		26 30
演 1. 2.	習モモ	'3 デデ	ルル	·1· ·2·	 •	•	-	•	•	-	-	•	-	•	•		•	 •••	-	•	•	•	•	•	•	 •	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•		38 13
演 1. 2.	習 モ モ	'4 デデ	ルル	·1· ·2·	 •	•	•	•	•	-	•	•	-	•	•	•	•	 •••	-	•	•	•	•	•	•	 •	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	2	18 56
演 1. 2.	習モモ	5デデ	ルル	·1· ·2·	 	•	•	-	•	-	•	•	-		• '		• '	 	-	•	•	•	•	•	•	 •	-	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	6	64 74
演 1. 2.	習モモ	<mark>6</mark> デデ	ルル	·1· ·2·	 •	•	•	•	•	-	-	•	-	•	•	•	•	 	•	•	•	•	•	•	•	 •	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	5	34 92
演 1. 2.	習モモ	7 デデ	ルル	·1 ·2	 	•	•	•	•	-	-	•	-		•		•	 	-	•	•	•	•	•	•	 •	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	1 1	02 08
演 1. 2.	l習 モ モ	18 デデ	ルル	·1· ·2·	 •	•	-	•	-	-	-	•	-		•		• •	 		•	•	•	•	•	•	 •	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	1 1	12 21

目次



【3Dモデリングの流れ】

ここでは、最も基本的な3Dモデリングの流れを理解します。下図2つ のモデルを作成します。「スケッチの始め方」→「スケッチの描き方」→ 「拘束」→「押し出しフィーチャ」→「保存」→「体積と重心の確認」を行い 正しく作成できたかを確認します。

スケッチを作成する平面、原点の位置、押し出す方向がポイントです。











11.「押し出し」をクリックします。 👘 スイープ 🔇 エンボス 🛃 P 😽 ロフト 🛛 🏳 派生 押し出し回転 ≲ דע 💪 ארב ۲Ť 作成 812 12.「反転」をクリックし、値に「12」を入力 ブロパティ × + \equiv 押し出し > スケッチ1 ▼ 入力ジオメトリ してOKします。 ▶ □ 1個のプロファイル ◎ プロファイル ▶ 271個のスケッチ平面 丁 開始位置 ▼ 動作 方向 × 🖌 🖌 🛌 距離 🔺 12 + 1 ▼ 出力 ボディ名 ▶ 高度なプロパティ OK キャンセル + 🚺 🗅・ 🗁 🖩 🦘・ 🗇 🖻 先・ 🔜・ 🗣 🛞 一般 13.「ファイル」→「名前を付けて保存」を ファイル 3Dモデル スケッチ 注記を作成 検査 ツール 管理 表示 クリックします。 日 最近使用したドキュメント 日 最近使用したドキュメント 日 リスト順 • := • 新規 山 / ____ 開< ۲ -lui 🔚 入門演習1.idw -ju 保存 演習1.ipt -山 TEST PLATE 2.ipt -口 名前を付け て保存 TEST PLATE.ipt -120 7 押し、出し、結合.ipt -j=1 14. 保存する場所を選択し、「演習3-1」 で保存します。 INV Data 2025 入門演習 保存する場所(I): ファイル名(N): 演習3-1.ipt ファイルの種類(T): Autodesk Inventor パーツ(* 15.「面」を選択して。「スケッチを作成」 をクリックします。 8DD

3.1

演習3-1_作成手順③

演習3-2_作成手順②

C → C → C → C ∩ P / 小 · N · S ⊗ 一般 C → · D · C / N · N · S ⊗ · O · O S → · D · C · N · S · S · O · O S → · D · C · D · O · O · O · O · O · O · O · O · O	6.「ファイル」→「iProperty」をクリックし ます。
全般 概要 プロジェクト ステータス カスタム 保存 物理情報 ソリッド(5) 更新(U) パーツ 更新(U) 材料(M) 列リウ末ードにコピー(0) 空酸(D) 要求される構度(1) 1.000 e/cm ³ 非常に満らい 一般的なプロパティ 重心 質量(S) N/A ¥ 「バA Y N/A 「バイ 「 「	7.「物理情報」タブをクリックします。 要求される精度の「非常に高い」を 選択し、「更新」をクリックします。
<u>重</u> 心 質量(S) 50.475 e (相対誤差 =) X -42.500 mm (相対誤差) 面積(R) 13410.000 mm ² (相対: Y 27.500 mm (相対誤差) 体積(V) 50475.000 mm ² (相対:) ア 2 -6.390 mm (相対誤差)	8. 体積と重心を確認して、ダイアログを 閉じます。
I I I · I · I · I · I · · · · · · · · ·	9. 「保存」をクリックして、上書きします。
	10. 左図のようになります。 ファイルは閉じます。
	以上です。



「 「 」 、 「 」 、 、 「 」 、	21. 「押し出し」をクリックします。
 ▼ 動作 方向 戸離 A 10000 mm □ □	22. 距離に「10」を入力し、ブール演算の "結合"を確認します。
	23. プレビューを確認して、OKします。
I C ・ C C C ・ ・ ・ ・ ① 3D モデル・・・・・・ ① 771ル 3D モデル・・・・・・ ① 4. C trl+S) 2D スケッチを 開始 スケッチ	24. 「保存」をクリックして、上書きします。 ※上書きは、まめに行いましょう。
	25. 左図のようになります。

演習4-1_作成手順⑤

「 「 」 スイープ ③ エンボス □ □	21. 「押し出し」をクリックします。
 ▼ 動作 方向 ▶ ▲ × × × 距離 A (15.000 mm) → 正 → 古 * 出力 ブール演算 ● ● ■ ● × × ▶ 高度なプロパティ OK キャンセル 	22. ブール演算の「切り取り」をクリックし、 距離の「貫通」をクリックします。
	23. プレビューを確認して、OKします。
I I I I I I I I I I I I I I I I I I I	24. 「保存」をクリックして、上書きします。
	25. 左図のようになります。

演習4-2_作成手順⑤



	21. 「押し出し」をクリックします。
□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□	
1112	
 ▼ 入力ジオメトリ プロファイル 別始位置 1 個のプロファイル ○ 1 個のスケッチ 平面 	22. 距離の「貫通」をクリックし、ブール演 算の「切り取り」をクリックします。
▼ 動作 方向	
距離 A (10.000 mm) ▶ 非 上 古 ▼ 出力	
20	
Ⅰ □ · ▷ ■ ↔ · ↔ · 合 ファイル 3D モデル フケッチ 注記を	24. 「保存」をクリックして、上書きします。
はしてい 保存 (Ctrl+S) 2D スケッチを 開始 スケッチ	
	25. 左図のようになります。

演習5-1_作成手順⑤

演習5-1_作成手順⑪





	21. 「押し出し」をクリックします。
「二」	
5 ユイル ト ラック 戦 作成	
▼ 入力ジオメトリ	
707ァイル ト 1 個のプロファイル 📀	算の「切り取り」をクリックします。
▼ 動作	
ђа 🏓 🖌 🖌 -	
距離 A (8.000 mm) ▶ 目目 上 古	
▶ 高度なプロパティ	
	23. プレビューを確認して、OKします。
15	
	24. 「保存」をクリックして、上書きします。
ファイル 3D モデル ファッチ 注記を	
171 (ktr (Ctri+s)	
20 スクッテを 押し出し 回転 開始 🏅 🌫	
スケッチ	
	25. 左図のようになります。

演習6-1_作成手順⑤

演習6-2_作成手順⑧

→ → ○ ● → → ○ > → → □ = 拘束 → → >	36.「寸法」をクリックします。
	37. 各寸法を追加して、スケッチを終了します。 ※完全拘束を確認します。 エラーは無くなっている
	38. 体積と重心を確認して、閉じます。
重心	
I I I · D · D · C · · · · · · · · · · · · · ·	39. 「保存」をクリックして、上書きします。
	40. 左図のようになります。 ファイルは閉じます。 以上です。
z***x	以上です。



演習7-1_作成手順⑥

■ 押し出し 回転 日本 10 次子 10 派生 10 次子 1	26. 「押し出し」をクリックします。
5 10 mm	27. 2つの長方形を選択します。
開始位置 ▼ 動作 方向 距離 A 10mm ↓ ↓ ↓ ↓ ブール演算 ト 高度なプロパティ	28. 距離に「10」を入力し、ブール演算の 「結合」をクリックします。
	 29. プレビューを確認して、OKします。 体積と重心を確認します。 「童心 「童鼠(R) 10700.000 mm²2 (相対:) 「(4積(V) 32300.000 mm³3 (相対:) 「□ 「二、22.152 mm (相対:) 「□
	30.「保存」をクリックして、上書きします。 このまま、モデル2を作成します。

演習7-2_作成手順②

7.2

プロアドル ■ 2 個のプロアドル 開始位置 ▶ 二 1 個のスケッチ平面 重 ▼ 動作 方向 ▶ 「」 」 」 距離 A (8.000 mm) ▼ 出力 ブール演算 ■ []	6. 方向の「反転」をクリックし、距離の 「貫通」、ブール演算の「切り取り」を クリックします。
5 20 30	7. プレビューを確認して、OKします。
重心 賃量(S) 29.450 ∉ (相対誤差 = ■ X -36.702 mm (相対誤差) 面積(R) 9560.000 mm ² 2 (相対] Y 4.688 mm (相対誤差 : (体積(V) 29450.000 mm ² 3 (相対] ■ Z -22.500 mm (相対誤差)	8. 体積と重心を確認して、ダイアログを 閉じます。
C C	9. 「保存」をクリックして、上書きします。
	10. 左図のようになります。 ファイルは、閉じます。
z	以上です。

21



演習8-1_作成手順⑤

	21. 「押し出し」をクリックします。
「」 「」 「」 スイープ ③ エンボス □	
 ▼ 動作 方向 戸 ぐ ジ ジ ジ 距離 A 10000 mm 手 ▼ 出力 ブール演算 □ □ □ □ □ □ □ 	22. 距離に「10」を入力し、ブール演算の 「結合」をクリックします。
	23. プレビューを確認して、OKします。
I C ・ C C C ・ ・ ・ ・ ふ 3D モデル・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	24. 「保存」をクリックして、上書きします。
	25. 左図のようになります。



Inventor2025&2024&2023 入門演習編

.....

令和7年 1月 発行著 者:田中正史印刷・製作:Mクラフト

=お問い合わせ=
 神奈川県小田原市本町2-2-16
 陽輪台小田原205
 TEL 0465-43-8482
 FAX 0465-43-8482
 Eメール info@mcraft-net.com
 ホームページ http://www.mcraft-net.com

・本書中の商品名は各社の商標または登録商標です。

・許可なしに本書の一部または全部を転載・複製することを禁止します。

・本書の一部または全部を用いて、教育を行う場合は書面にて上記宛事前にご連絡ください。